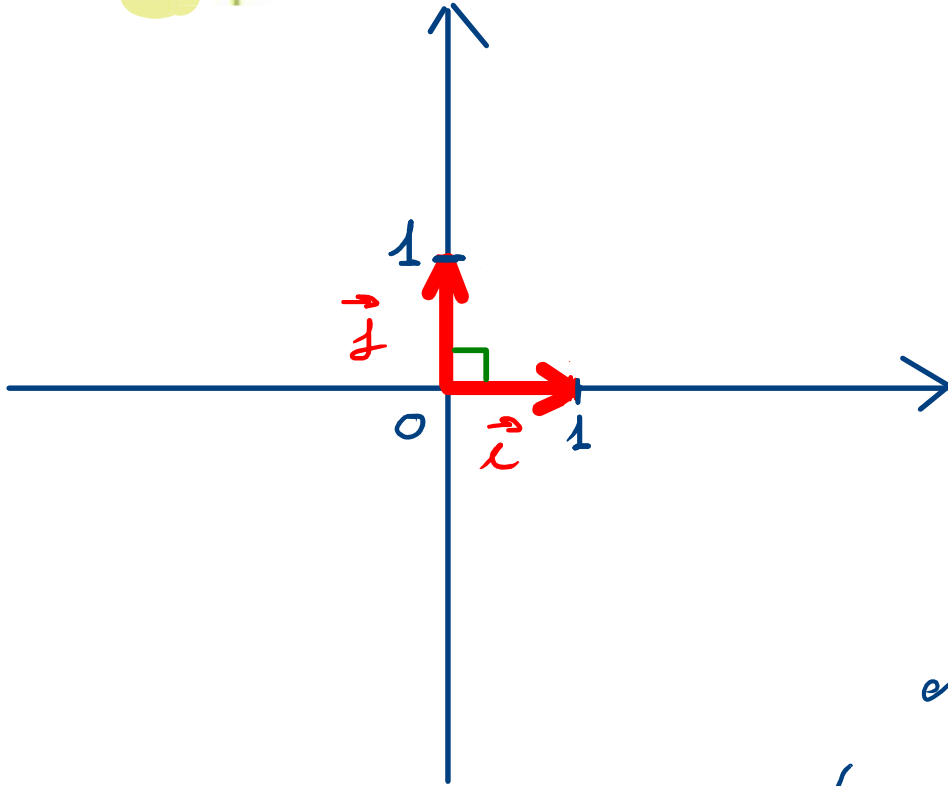


CHAPITRE 5

Coordonnées de vecteurs

3. Coordonnées d'un vecteur (p202)

1. Base orthonormée



ORTHO - NORMÉE
Unités
identiques
droit

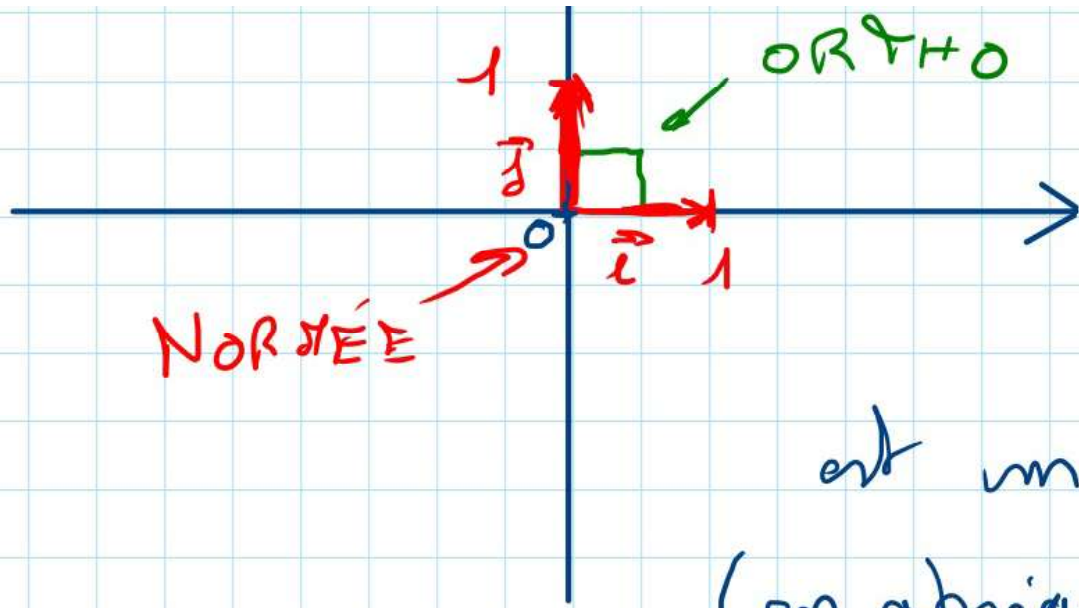
Définition

Le repère

$(0; \vec{i}; \vec{j})$ ← trois informations

est un repère orthonormé

(en abrégé R.O.N.)



Définitions

Le repère

$(O; \vec{i}; \vec{j}) \leftarrow$ *Trois informations*

est un repère orthonormé

(en abrégé **R.O.N.**)

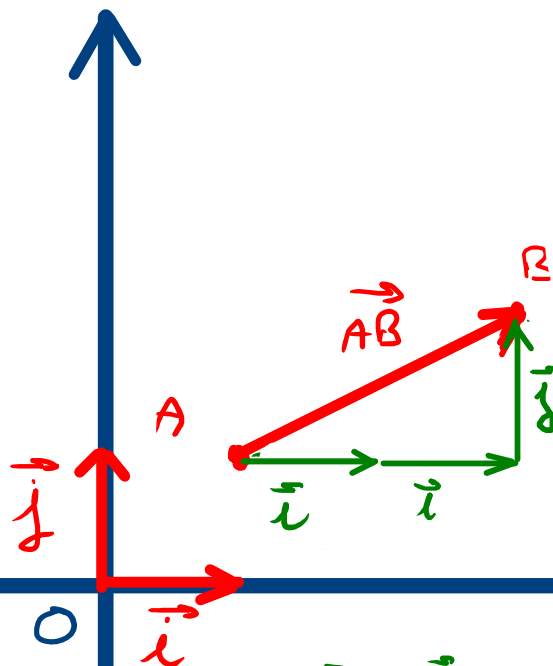
La base (\vec{i}, \vec{j}) est une base orthonormée
(en abrégé **B.O.N.**)

2. Coordonnées d'un vecteur \vec{AB}

Exemples

Les coordonnées du vecteur \vec{AB} sont

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

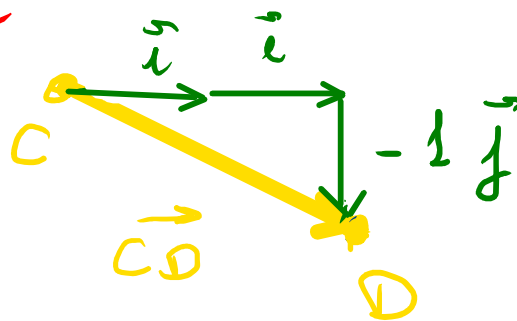


$$\vec{AB} = 2\vec{i} + 1\vec{j}$$

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les coordonnées du vecteur \vec{CD} sont

$$\vec{CD} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$



$$\vec{CD} = 2\vec{i} - 1\vec{j}$$

$$\vec{CD} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

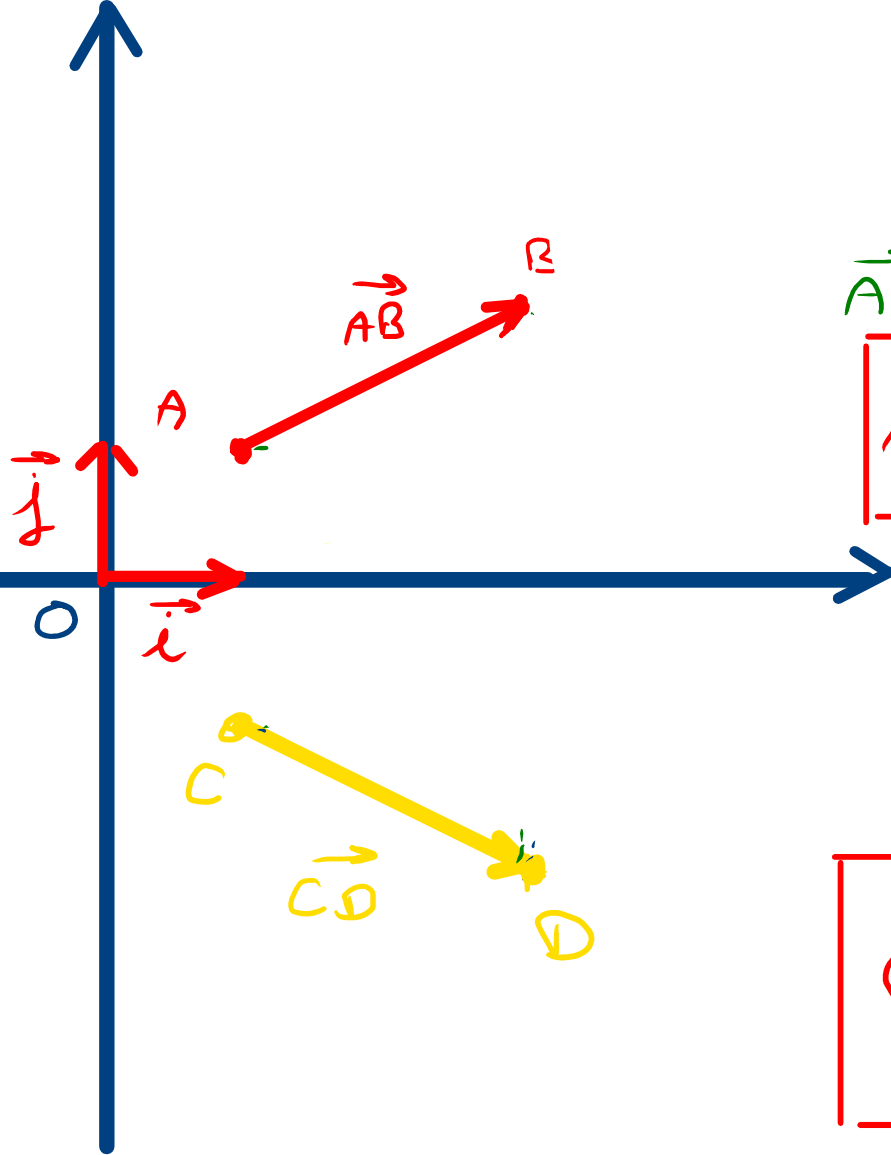
Exemples

Les coordonnées du vecteur \vec{AB} sont

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Les coordonnées du vecteur \vec{CD} sont

$$\vec{CD} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$



$$\vec{AB} = 2\vec{i} + 1\vec{j}$$

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

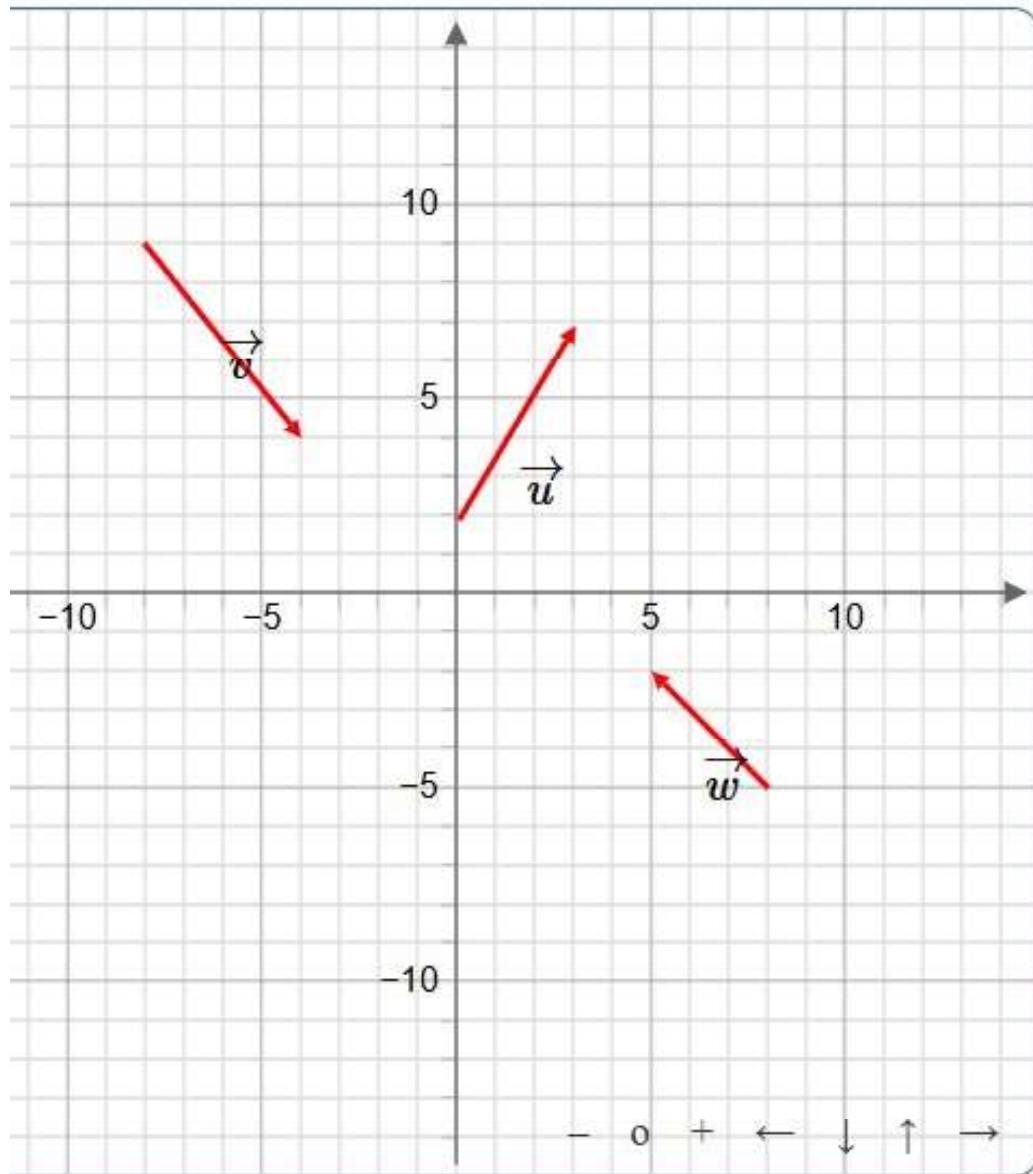
$$\vec{CD} = 2\vec{i} - 1\vec{j}$$

$$\vec{CD} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

VECTEURS_COORDONNEES1

VECTEURS_COORDONNEES1a

VECTEURS_COORDONNEES1b



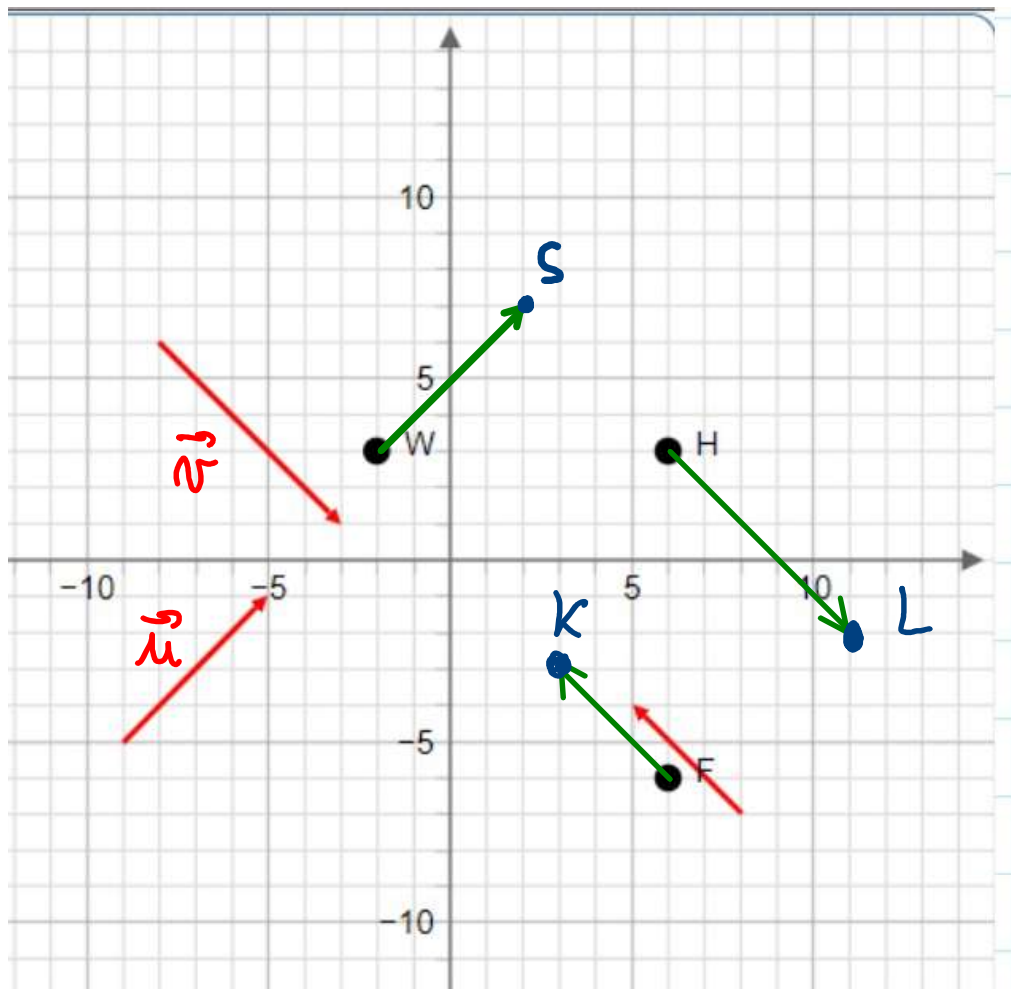
Donner les coordonnées des vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w}

$$\vec{u} \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \\ ? \end{array} \right)$$

$$\vec{v} \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \\ ? \end{array} \right)$$

$$\vec{w} \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \\ ? \end{array} \right)$$

Exercice 1



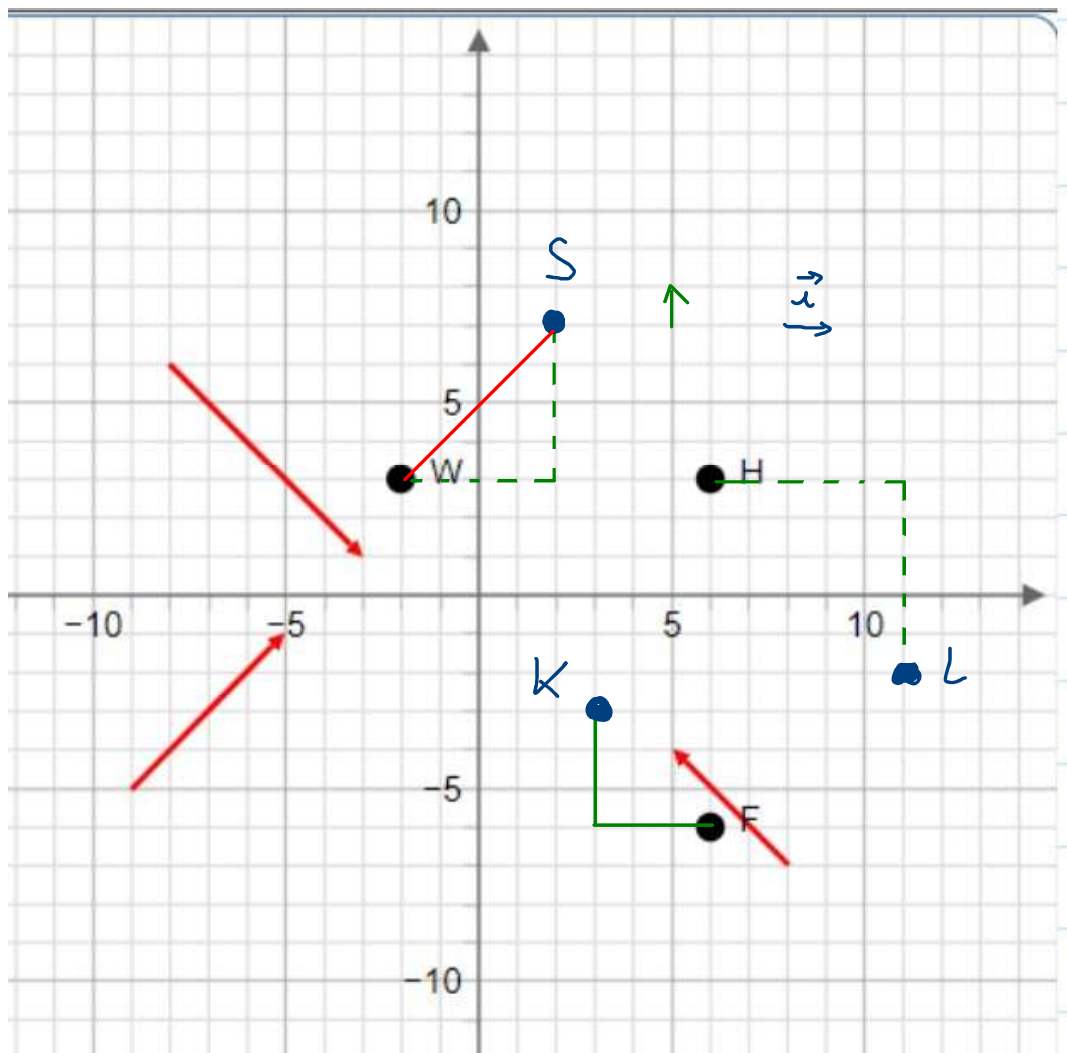
Placer les points S, L et K
tels que :

$$\vec{WS} \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \end{pmatrix}, \vec{HL} \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{FK} \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\vec{WS} = 4\vec{i} + 4\vec{j} = \vec{u}$$

$$\vec{HL} = 5\vec{i} + (-5)\vec{j} = \vec{v}$$

$$\vec{FK} = (-3)\vec{i} + 3\vec{j} = \vec{w}$$



$$\overrightarrow{WS} \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \end{pmatrix}, \overrightarrow{HL} \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \end{pmatrix} \text{ et } \overrightarrow{FK} \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{WS} = 4\vec{i} + 4\vec{j}$$

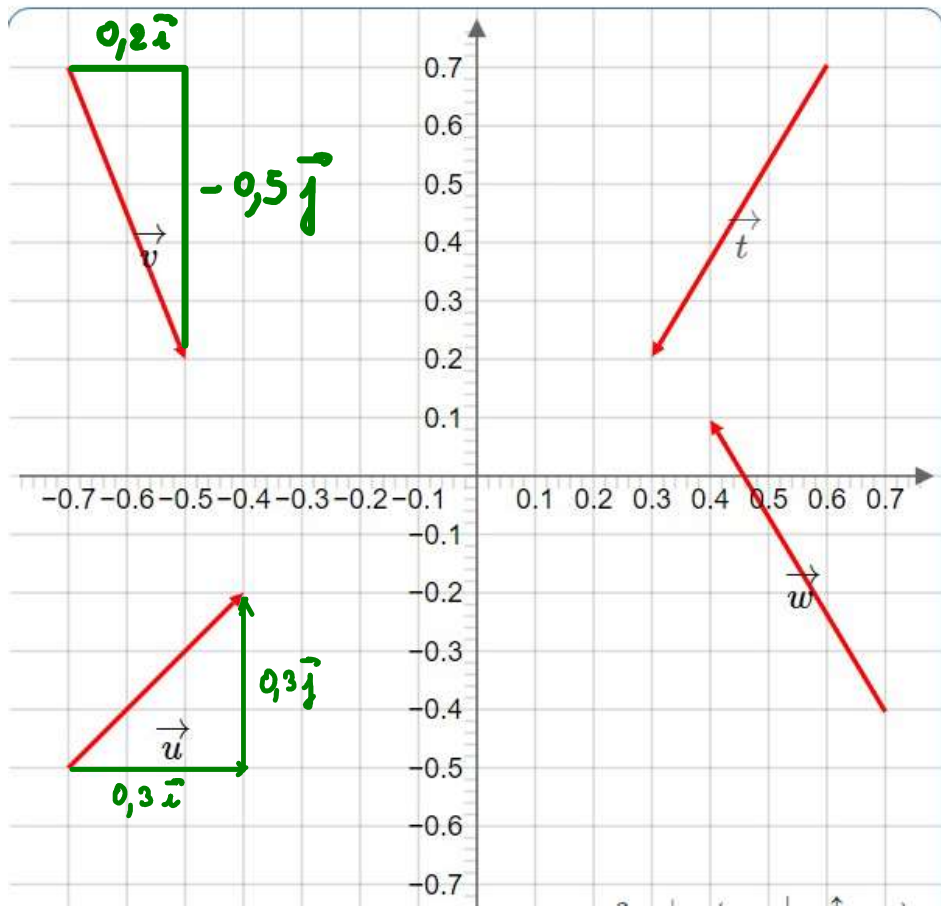
$$\overrightarrow{HL} = 5\vec{i} + (-5)\vec{j}$$

$$\overrightarrow{FK} = (-3)\vec{i} + 3\vec{j}$$

VECTEURS_COORDONNEES2
VECTEURS_COORDONNEES2a

Exercice 2

Donner les coordonnées des vecteurs \vec{u} , \vec{v} , \vec{t} et \vec{w}



$$\vec{u} = 0,3\vec{i} + 0,3\vec{j}$$

$$\vec{u} \begin{pmatrix} 0,3 \\ 0,3 \end{pmatrix}$$

$$\vec{v} = 0,2\vec{i} + (-0,5)\vec{j}$$

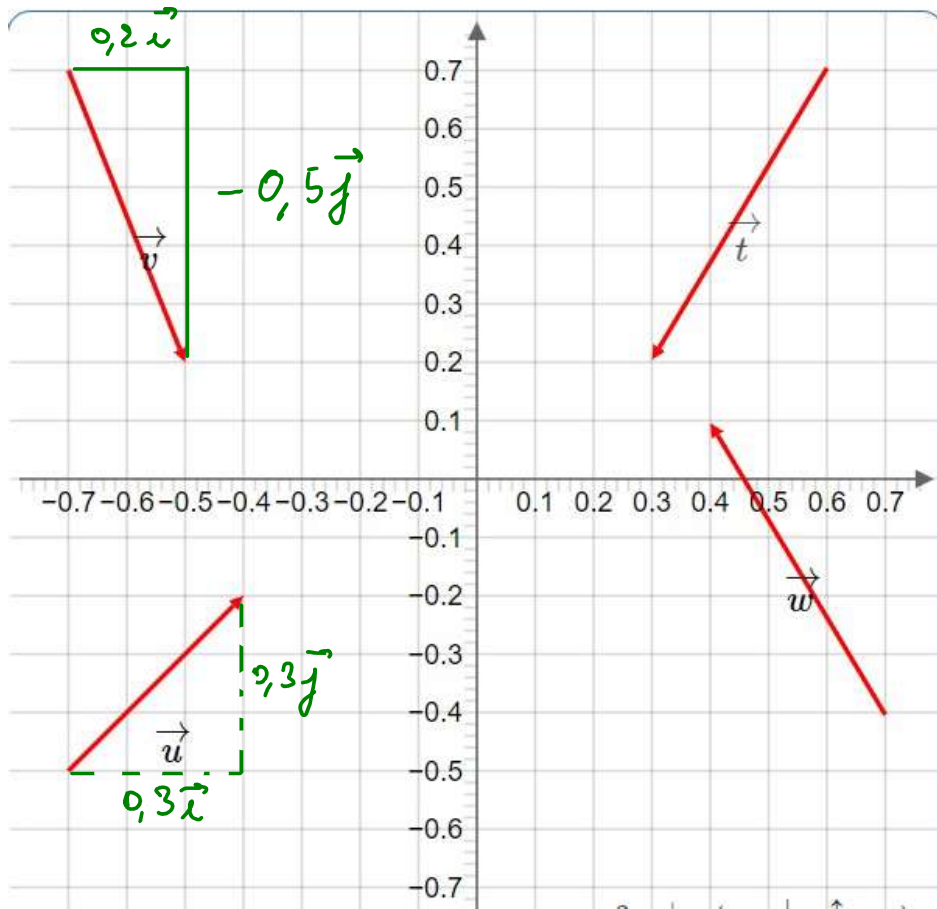
$$\vec{v} \begin{pmatrix} 0,2 \\ -0,5 \end{pmatrix}$$

De même $\vec{t} \begin{pmatrix} -0,3 \\ -0,5 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -0,3 \\ 0,5 \end{pmatrix}$

Exercice 2

VECTEURS_COORDONNEES3
VECTEURS_COORDONNEES3bis

Donner les coordonnées des vecteurs \vec{u} , \vec{v} , \vec{t} et \vec{w}



$$\vec{u} = 0,3\vec{i} + 0,3\vec{j}$$

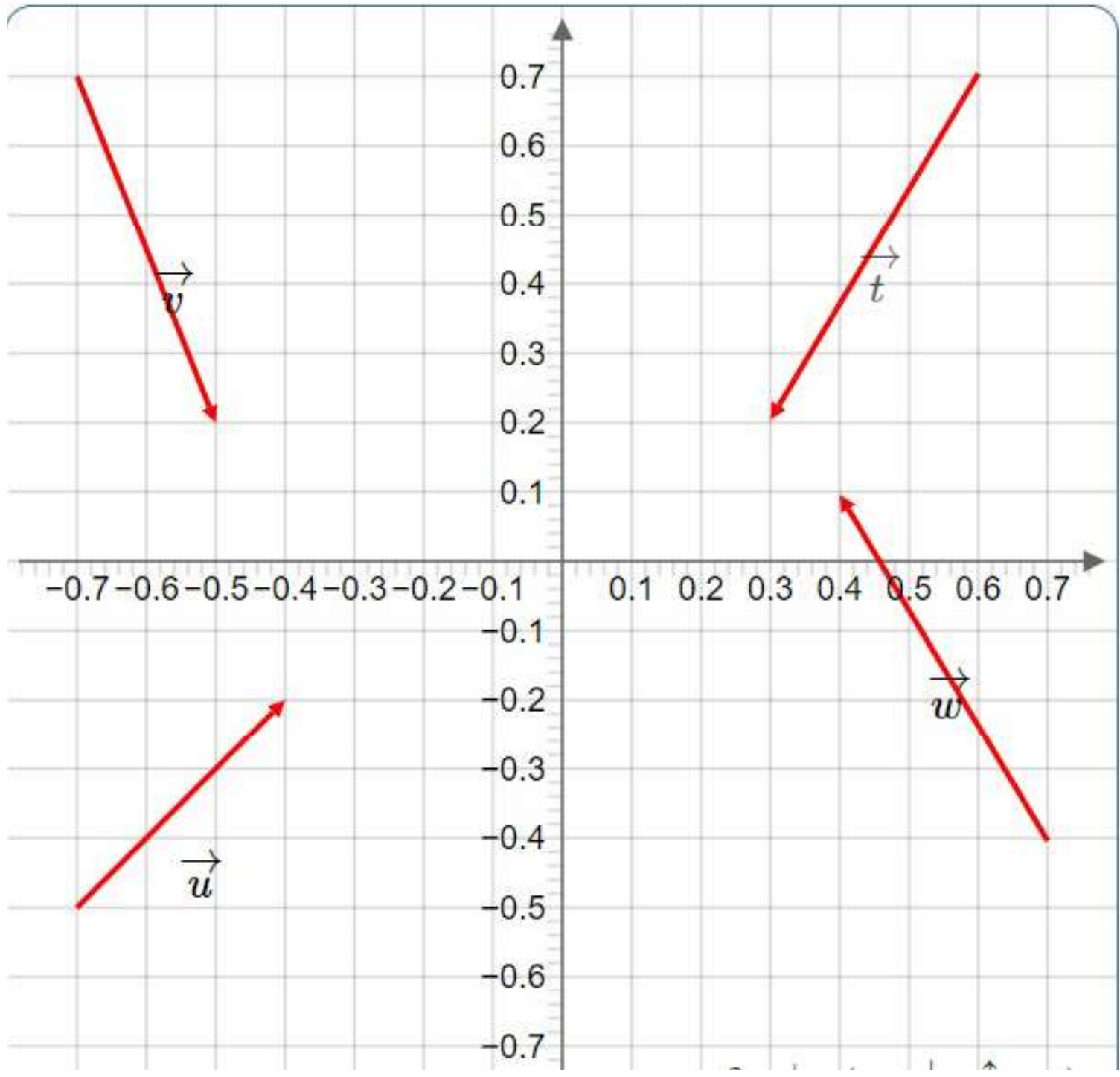
$$\vec{u} \begin{pmatrix} 0,3 \\ 0,3 \end{pmatrix}$$

\vec{t} ?
.
 \vec{w} ?

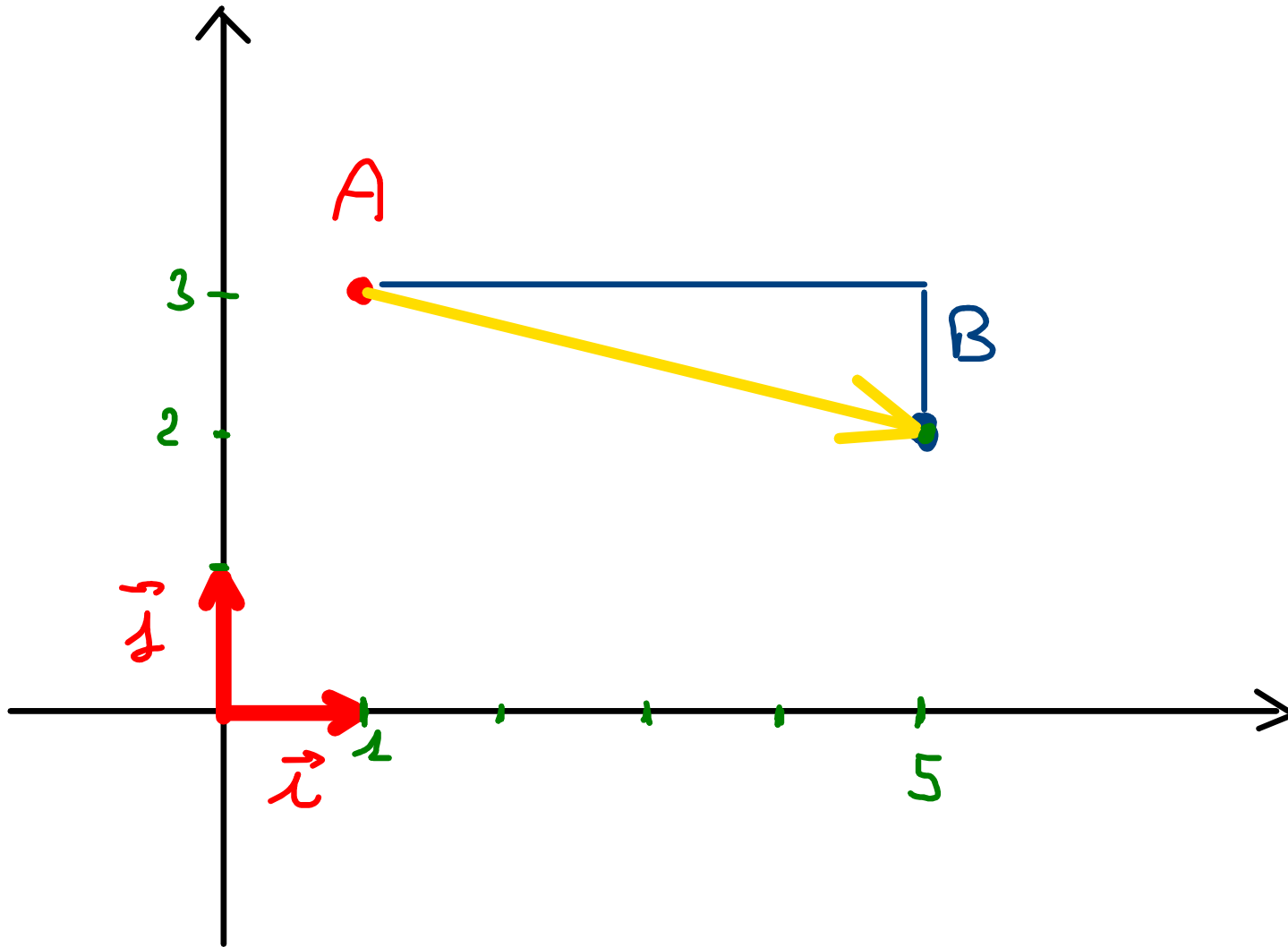
$$\vec{v} = 0,2\vec{i} + (-0,5)\vec{j}$$

$$\vec{v} \begin{pmatrix} 0,2 \\ -0,5 \end{pmatrix}$$

De même $\vec{t} \begin{pmatrix} -0,3 \\ 0,5 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -0,3 \\ 0,5 \end{pmatrix}$



Propriété



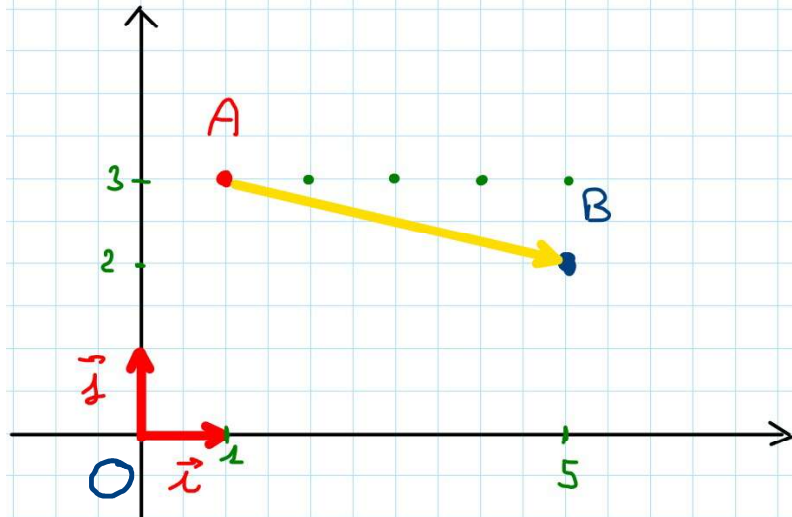
$$A(1; 3)$$

$$B(5; 2)$$

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 5 - 1 \\ 2 - 3 \end{pmatrix}$$

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Propriété



$$A(1; 3)$$

$$B(5; 2)$$

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 5 - 1 \\ 2 - 3 \end{pmatrix}$$

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \end{pmatrix}$$

x_A abscisse de A

y_A ordonnée de A

Soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ deux points dans un repère ortho-normé $(O; \vec{i}, \vec{j})$ du plan.

Le vecteur \vec{AB} a pour coordonnées $\begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

Soient $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ deux points dans un repère ortho-
normé $(O; \vec{i}, \vec{j})$ du plan.

Le vecteur \vec{AB} a pour coordonnées $\begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \end{pmatrix}$ dans la base (\vec{i}, \vec{j}) .

Arrivée ← — — — → Départ

Exercice

1) Si $R(-6;8)$ et $T(3;-8)$ alors le vecteur \vec{TR} a pour coordonnées

$$\vec{TR} = \begin{pmatrix} x_R - x_T \\ y_R - y_T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 - 3 \\ 8 - (-8) \end{pmatrix}$$

Arrivée ← —→ Départ

Exercice

1) Si R(-6;8) et T(3;-8) alors le vecteur \overrightarrow{TR} a pour coordonnées

$$\begin{aligned}\overrightarrow{TR} &= \begin{pmatrix} x_R - x_T \\ y_R - y_T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 - 3 \\ 8 - (-8) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -9 \\ 16 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

2) Si U(-2;-1) et J(-8;8) alors le vecteur \overrightarrow{UJ} a pour coordonnées

Arrivée ← — → Départ

Exercice

1) Si R(-6;8) et T(3;-8) alors le vecteur \overrightarrow{TR} a pour coordonnées

$$\begin{aligned}\overrightarrow{TR} &= \begin{pmatrix} x_R - x_T \\ y_R - y_T \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 - 3 \\ 8 - (-8) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -9 \\ 16 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

2) Si U(-2;-1) et J(-8;8) alors le vecteur \overrightarrow{UJ} a pour coordonnées

$$\vec{JR} = \begin{pmatrix} x_R - x_J \\ y_R - y_J \end{pmatrix} = \vec{JR} \begin{pmatrix} -6 - 3 \\ 8 - (-8) \end{pmatrix} \\ = \vec{JR} \begin{pmatrix} -9 \\ 16 \end{pmatrix}$$

) Si U(-2;-1) et J(-8;8) alors le vecteur \vec{UJ} a pour coordonnées

$$\vec{UJ} = \begin{pmatrix} x_J - x_U \\ y_J - y_U \end{pmatrix} = \vec{UJ} \begin{pmatrix} -8 - (-2) \\ 8 - (-1) \end{pmatrix} = \vec{UJ} \begin{pmatrix} -6 \\ 9 \end{pmatrix}$$

VECTEURS_CALCUL_COORD0
VECTEURS_CALCUL_COORD0a

③ Produit d'un vecteur par un réel

Propriété

Soient k un nombre réel et $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$. Le vecteur $k\vec{u}$ a pour coordonnées $\begin{pmatrix} kx \\ ky \end{pmatrix}$.

On lit $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}$, $\vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \end{pmatrix}$

On a alors :

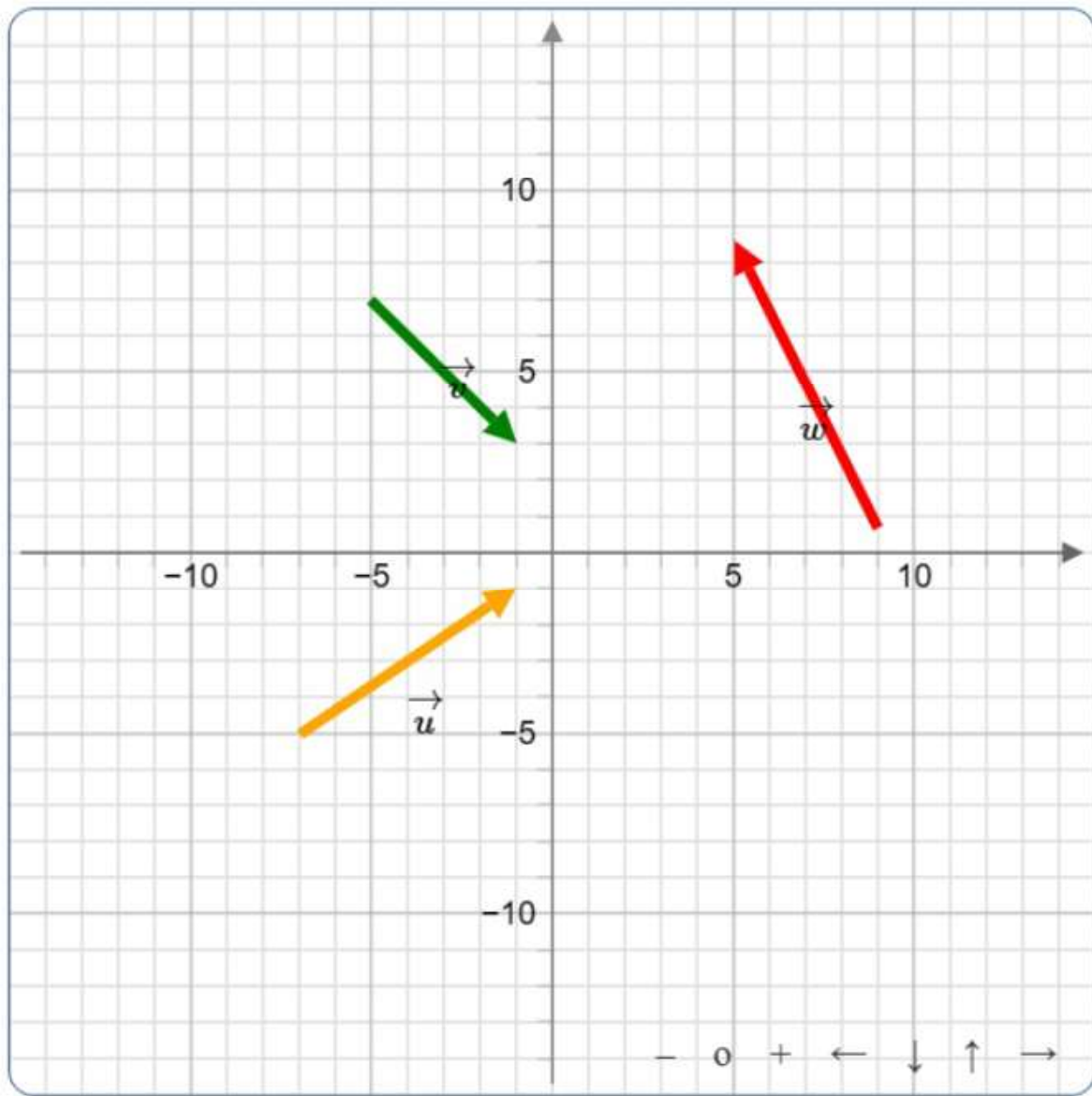
$$0,5 \vec{u} \begin{pmatrix} 0,5 \times 3 \\ 0,5 \times 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ 2,5 \end{pmatrix}$$

On lit $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}$, $\vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -5 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \end{pmatrix}$

On a alors :

$$0,5 \vec{u} = \begin{pmatrix} 0,5 \times 3 \\ 0,5 \times 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1,5 \\ 2,5 \end{pmatrix}$$

$$-2 \vec{v} = \begin{pmatrix} -2 \times 4 \\ -2 \times (-5) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 \\ 10 \end{pmatrix}$$



③ Produit d'un vecteur par un réel

a) $1,5 \vec{u} \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \end{pmatrix}$

• $\vec{u} \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix}$

• $1,5 \vec{u} \begin{pmatrix} 1,5 \times 6 \\ 1,5 \times 4 \end{pmatrix}$

$= 1,5 \vec{u} \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \end{pmatrix}$

$$a) 1,5 \vec{u} \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \vec{u} \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\bullet 1,5 \vec{u} \begin{pmatrix} 1,5 \times 6 \\ 1,5 \times 4 \end{pmatrix} \\ = 1,5 \vec{u} \begin{pmatrix} 9 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$b) 0,5 \vec{v} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \end{pmatrix}$$

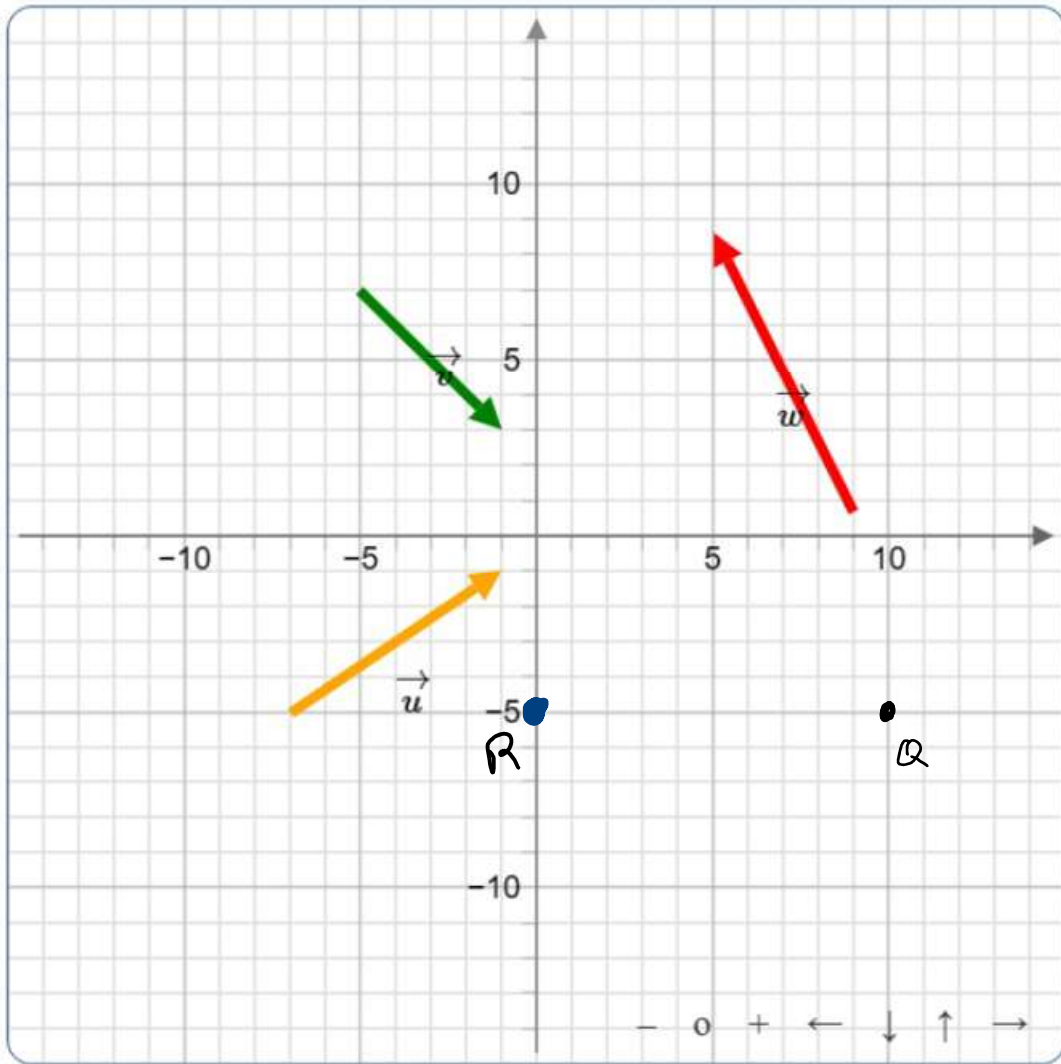
$$\bullet 0,5 \vec{v} \begin{pmatrix} 0,5 \times 4 \\ 0,5 \times (-4) \end{pmatrix} \\ = 0,5 \vec{v} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$1,5 \vec{u} \begin{pmatrix} \input{checkbox} \\ \input{checkbox} \end{pmatrix}$$

$$0,5 \vec{v} \begin{pmatrix} \input{checkbox} \\ \input{checkbox} \end{pmatrix}$$

$$-0,5 \vec{w} \begin{pmatrix} \input{checkbox} \\ \input{checkbox} \end{pmatrix}$$

④ Somme de deux vecteurs



Soit $R(0; -5)$
① Placer le point Q
tel que

$$\vec{RQ} = \vec{u} + \vec{v}$$

$$\bullet \vec{u} \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$\bullet \vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} 6+4 \\ 4+(-4) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Soit $R(0; -5)$

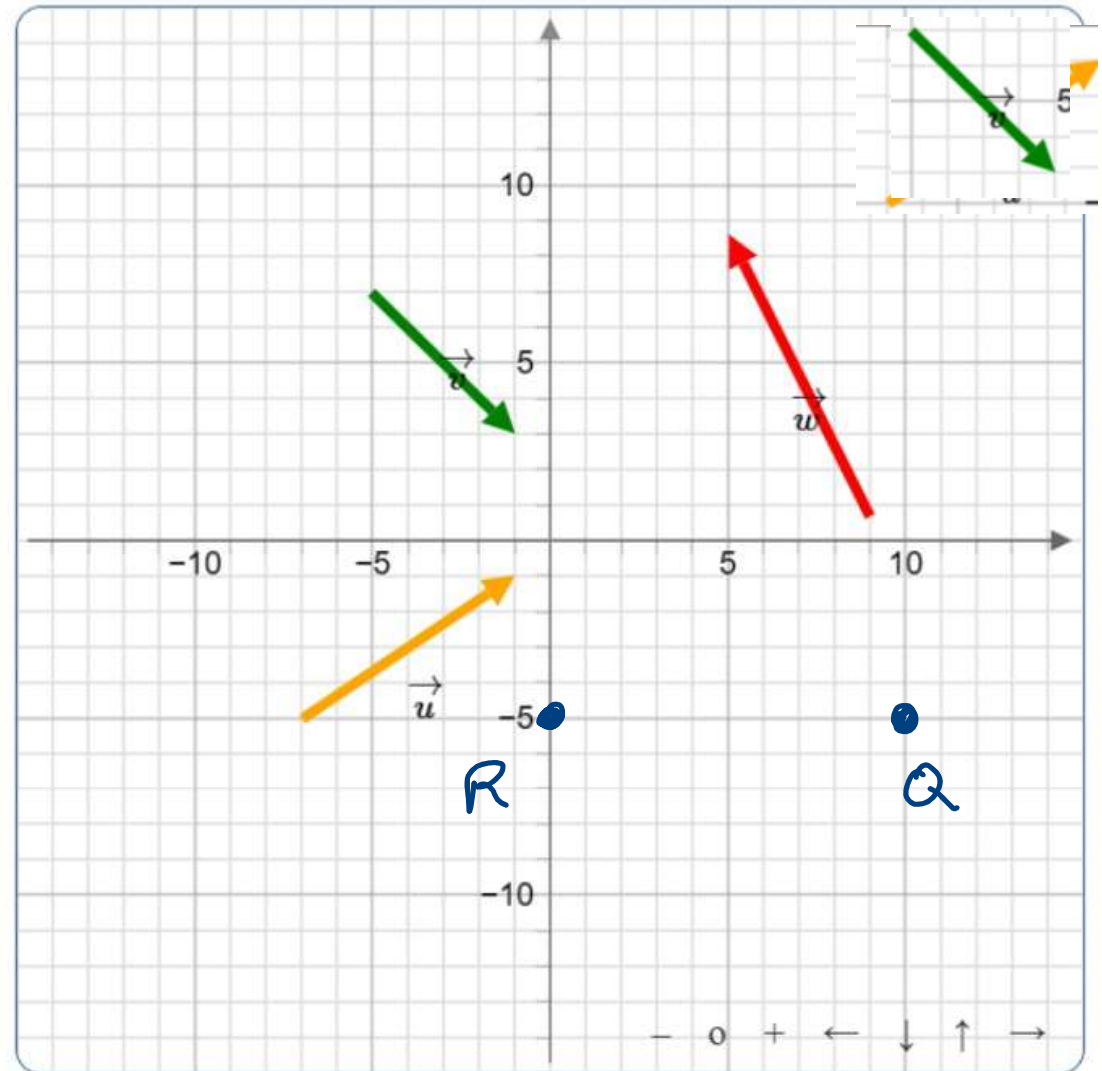
① Placer le point Q
tel que

$$\vec{RQ} = \vec{u} + \vec{v}$$

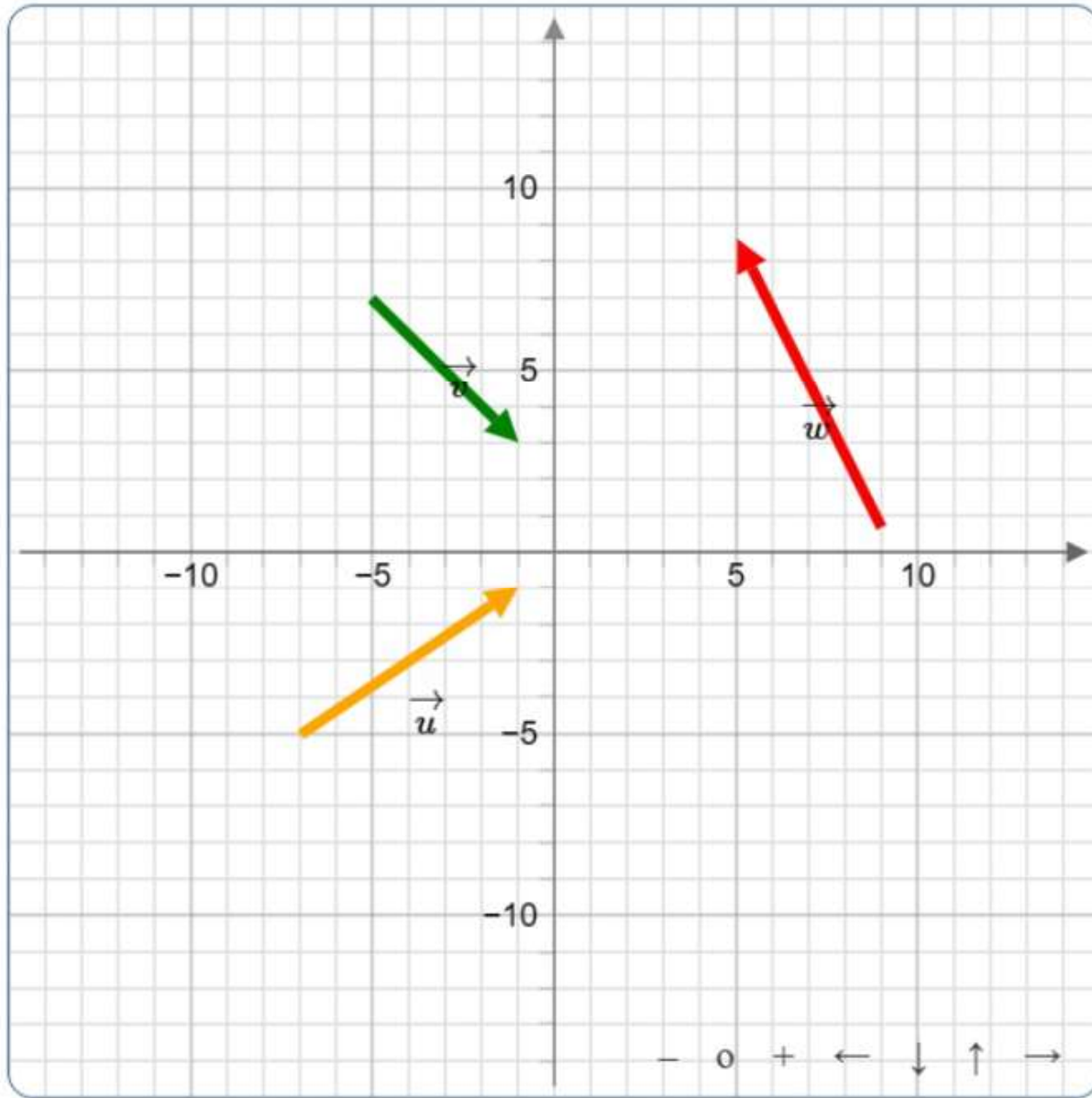
- $\vec{u} \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \end{pmatrix}$

- $\vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} 6+4 \\ 4+(-4) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 \\ 0 \end{pmatrix}$

- $\vec{RQ} \begin{pmatrix} 10 \\ 0 \end{pmatrix}$



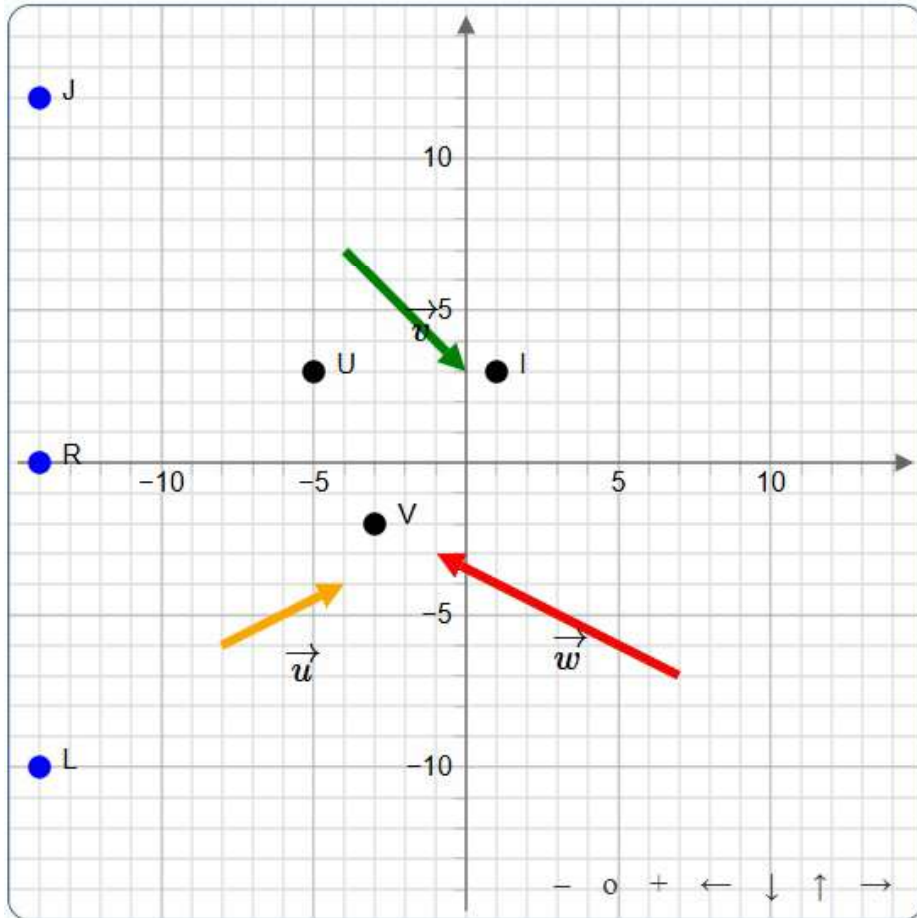
Exercice



VECTEURS_COORDONNEES4

VECTEURS_COORDONNEES4b

VECTEURS_COORDONNEES4b (sur ordinateur)



Placer les points ...

$$1,5 \vec{u} \quad \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \\ ? \end{array} \right)$$

$$0,5 \vec{v} \quad \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \\ ? \end{array} \right)$$

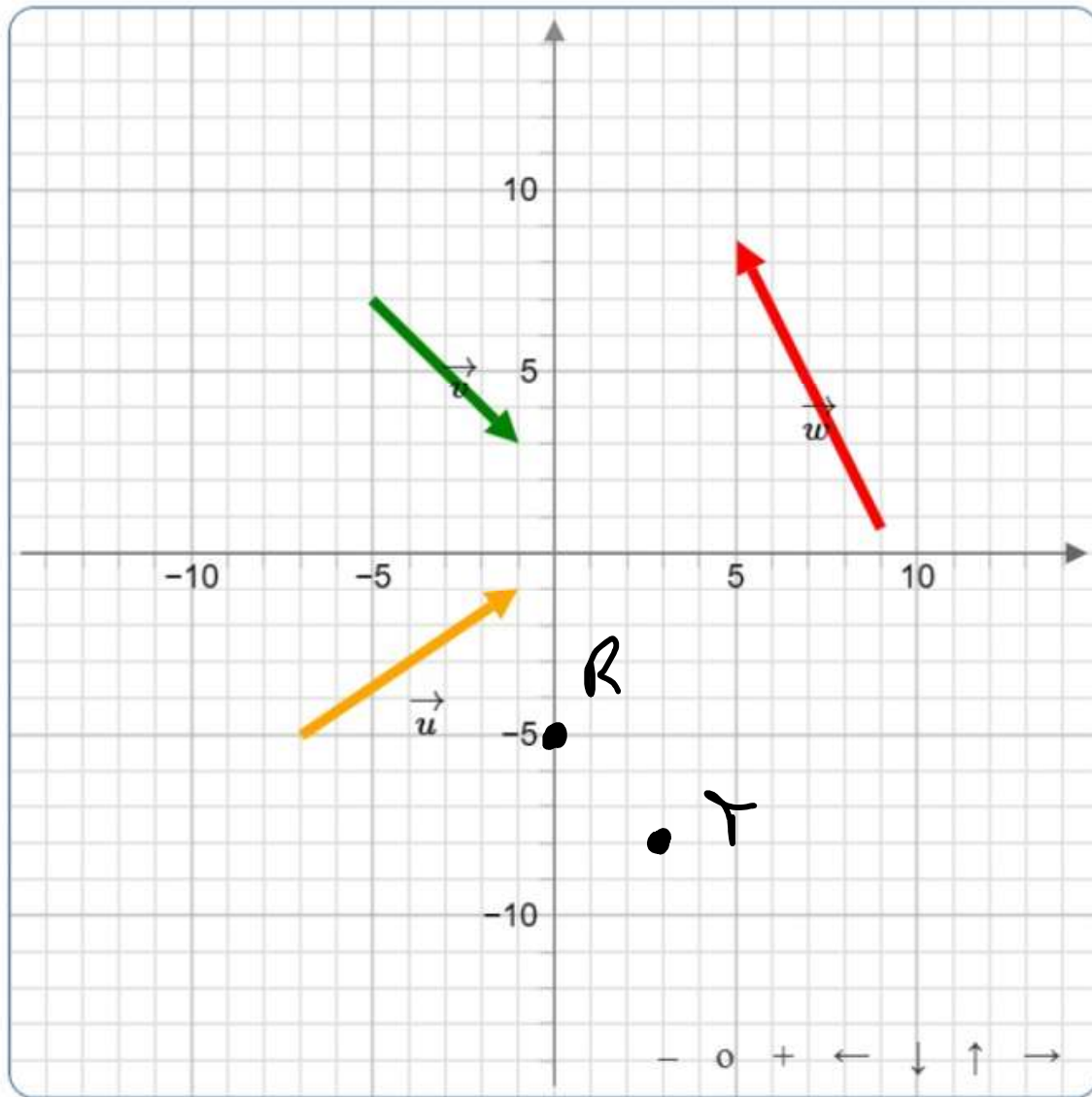
$$-0,5 \vec{w} \quad \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \\ ? \end{array} \right)$$

puis placer les points J , R et L tels que:

$$\vec{UJ} = 1,5 \vec{u} \quad \vec{IR} = 0,5 \vec{v} \quad \vec{VL} = -0,5 \vec{w}.$$

Placement des points: I ? · R ? · I ?

Exercice



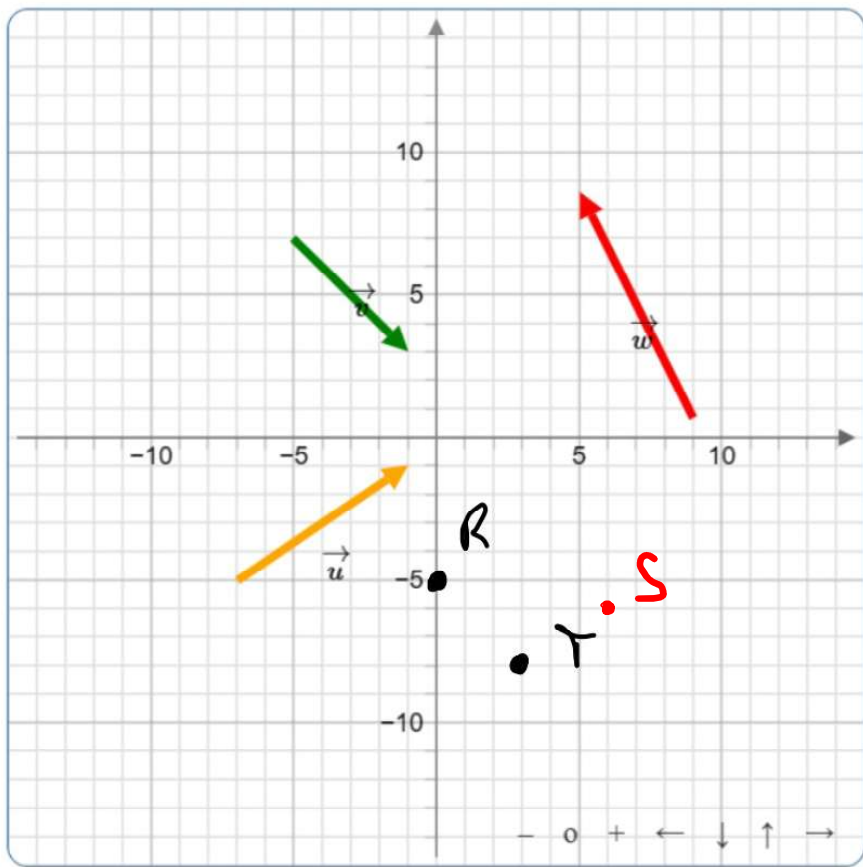
Soit $R(0; -5)$
Placer le point T tel que

$$\vec{RT} = \frac{3}{4} \vec{v}$$

$$\text{On a } \vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$\text{donc } \frac{3}{4} \vec{v} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \times 4 \\ \frac{3}{4} \times (-4) \end{pmatrix}$$

$$\text{Soit } \frac{3}{4} \vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \end{pmatrix}, \quad \vec{RT} \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \end{pmatrix}$$



Soit $R(0; -5)$
 Placer le point T tel que

$$\vec{RT} = \frac{3}{4} \vec{v}$$

On a $\vec{v} \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \end{pmatrix}$

donc $\frac{3}{4} \vec{v} = \begin{pmatrix} \frac{3}{4} \times 4 \\ \frac{3}{4} \times (-4) \end{pmatrix}$

soit $\vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \end{pmatrix}$, $\vec{RT} \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \end{pmatrix}$

Soit S tel que

$$\vec{TS} = \frac{1}{2} \vec{u}. \text{ On a } \vec{u} \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix} \text{ donc}$$

$$\frac{1}{2} \vec{u} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \times 6 \\ \frac{1}{2} \times 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\vec{TS} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

5

Coordonnées et opérations

Exercice 1:

Si $\vec{u} \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ alors $2\vec{u} - 5\vec{v}$

a donner pour coordonnées :

$$2\vec{u} - 5\vec{v}$$

$$\begin{pmatrix} 2 \times 5 - 5 \times (-2) \\ 2 \times (-5) - 5 \times (-3) \end{pmatrix}$$

$$= 2 \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \end{pmatrix} - 5 \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

Si $\vec{u} \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \end{pmatrix}$ alors $2\vec{u} - 5\vec{v} = 2 \begin{pmatrix} 5 \\ -5 \end{pmatrix} - 5 \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$

admet pour coordonnées :

$$2\vec{u} - 5\vec{v} \begin{pmatrix} 2 \times 5 - 5 \times (-2) \\ 2 \times (-5) - 5 \times (-3) \end{pmatrix}$$

$$2\vec{u} - 5\vec{v} \begin{pmatrix} 20 \\ 5 \end{pmatrix}$$

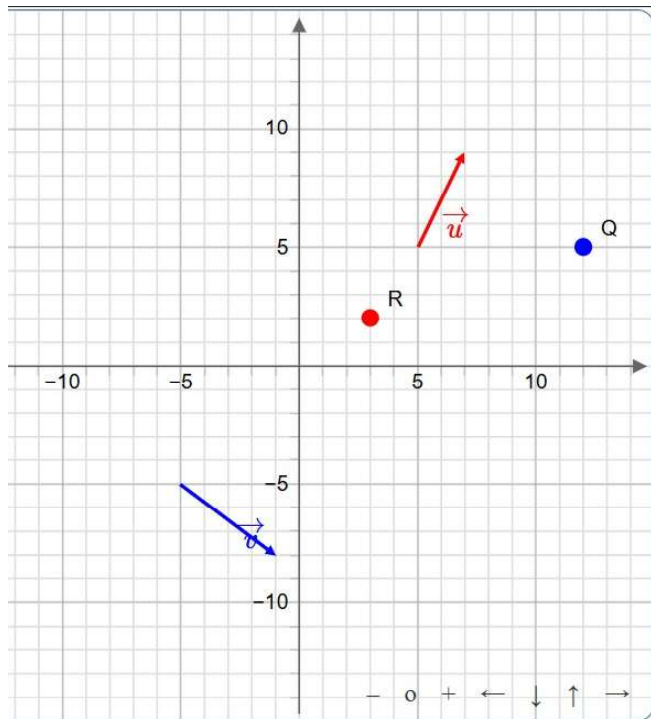
admet pour coordonnées :

$$2\vec{u} - 5\vec{v} \begin{pmatrix} 2 \times 5 - 5 \times (-2) \\ 2 \times (-5) - 5 \times (-3) \end{pmatrix}$$

$$2\vec{u} - 5\vec{v} \begin{pmatrix} 20 \\ 5 \end{pmatrix}$$

VECTEURS_CALCUL_COORD2
VECTEURS_CALCUL_COORD2a
VECTEURS_CALCUL_COORD2b
VECTEURS_CALCUL_COORD2c

Exercice 2:



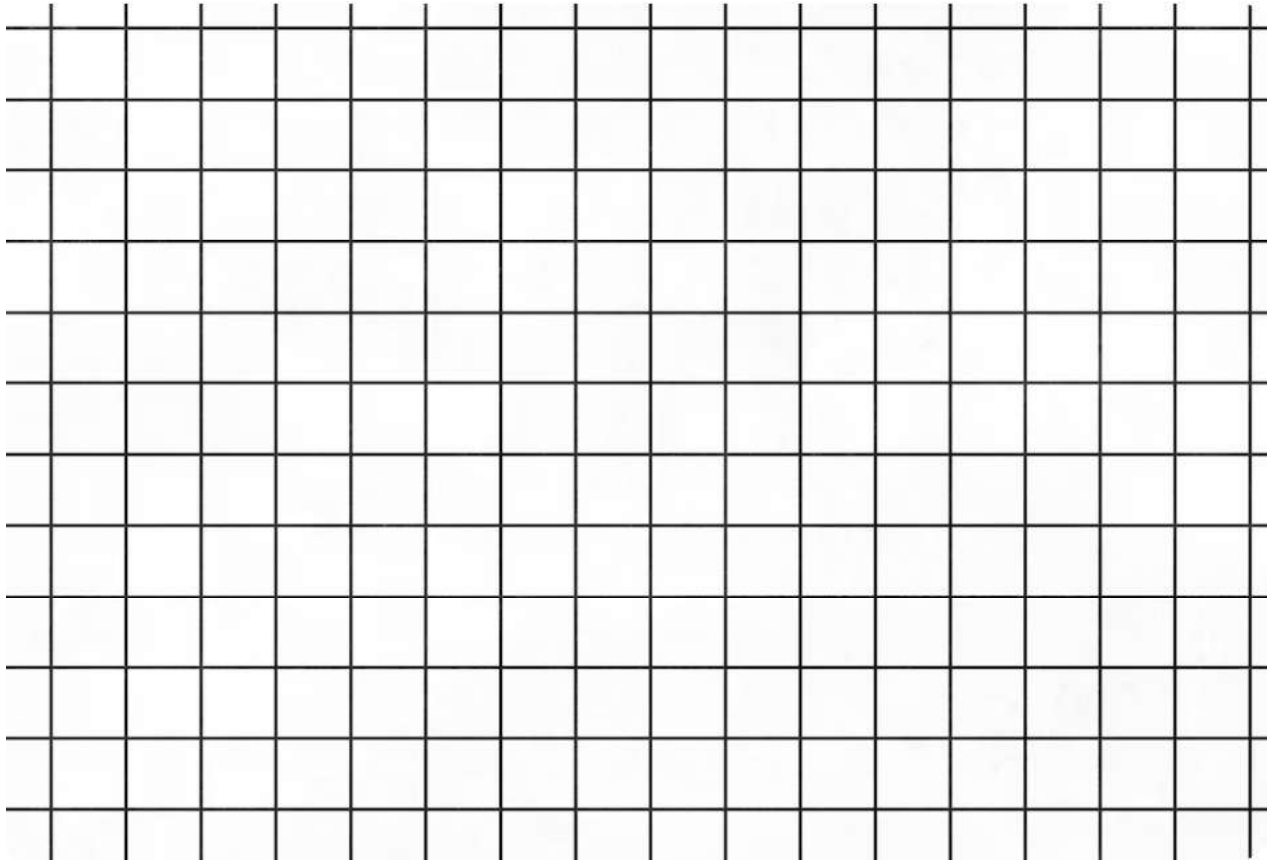
Après avoir écrit sur votre cahier les coordonnées des vecteurs \vec{u} et \vec{v} , donner les coordonnées du vecteur $\vec{u} + \vec{v}$

$$\vec{u} + \vec{v} \quad \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \\ ? \end{array} \right)$$

puis placer le point Q tel que $\vec{RQ} = \vec{u} + \vec{v}$.
Placement du point Q: ?

VECTEURS_COORDONNEES_SOMME2

Exercice 3:



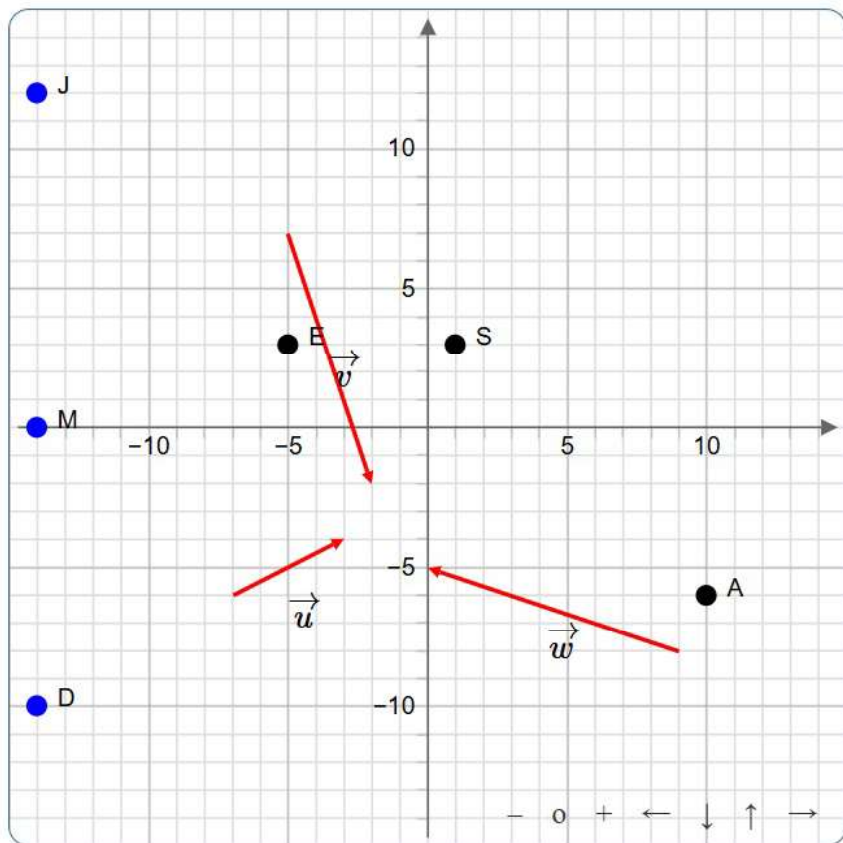
Si $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ alors $2\vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} \\ \end{pmatrix}$

Placer sur la figure ci dessous le point K tel que $\overrightarrow{MK} = 2\vec{u} + \vec{v}$

VECTEURS_CALCUL_COORD2
VECTEURS_CALCUL_COORD2a
VECTEURS_CALCUL_COORD2b
VECTEURS_CALCUL_COORD2c

A la maison: VECTEURS COORDONNEES 5

Exercice



Donner les coordonnées (NOMBRES ENTIERS) des vecteurs $2\vec{u}$, $\frac{4}{3}\vec{v}$, $\frac{5}{3}\vec{w}$

$$2\vec{u} \quad \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \end{array} \right)$$

$$\frac{4}{3}\vec{v} \quad \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \end{array} \right)$$

$$\frac{5}{3}\vec{w} \quad \left(\begin{array}{c} \boxed{} \\ ? \\ \boxed{} \end{array} \right)$$

puis placer les points J, M et D tels que:

$$\overrightarrow{EJ} = 2\vec{u} \quad \overrightarrow{SM} = \frac{4}{3}\vec{v} \quad \overrightarrow{AD} = \frac{5}{3}\vec{w}.$$

Placement des points: J ? · M ? · D ?